**МИНОБРНАУКИ РОССИИ**

**Санкт-Петербургский государственный**

**электротехнический университет**

**«ЛЭТИ» им. В.И. Ульянова (Ленина)**

**Кафедра РАПС**

**отчет**

**по практической работе № 4**

**по дисциплине «Теория принятия решений»**

**Тема: ТРАНСПОРТНАЯ ЗАДАЧА ЛИНЕЙНОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ С ЗАКРЫТОЙ МОДЕЛЬЮ**

**Вариант 1**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Студент гр. 9492 |  | Викторов А.Д. |
| Преподаватель |  | Белов А.М. |

Санкт-Петербург

2023

Дана следующая матрица тарифов и значения объема грузов:



а1 = 200

а2 = 150

а3 = 150

в1 = 90, в2 = 100, в3 = 70, в4 = 130, в5 = 110.

Составим таблицу

*Таблица 1*

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
|  | В1 | В2 | В3 | В4 | В5 | ai |
| А1 | 12 | 15 | 21 | 14 | 17 | 200 |
| А2 | 14 | 8 | 15 | 11 | 21 | 150 |
| А3 | 19 | 16 | 26 | 12 | 20 | 150 |
| bj | 90 | 100 | 70 | 130 | 110 |  |

Так как сумма поставок и сумма потребностей равна делаем вывод, что данная транспортная задача обладает закрытой моделью и имеет опорные планы.

Для решения этой и подобных задач была разработана программа в среде Matlab, реализующая следующий алгоритм:

1. Построить опорный план по одному из правил: метод северо-западного угла, метод минимального элемента.

2. Вычислить потенциалы поставщиков и потребителей , решив систему уравнений вида  для занятых клеток.

3. Вычислить оценки Sij для всех свободных клеток по формуле:

.

Если все Sij ≥ 0, то полученный план – оптимальный, при этом если все Sij > 0, то этот план единственный.

Если хотя бы одна оценка Sij = 0, имеем бесчисленное множество оп­тимальных планов с одним и тем же значением целевой функции.

4. Если хотя бы одна оценка Sij < 0, то план неоптимальный. Переходим к другому плану. Для этого выбираем  и эта соответствующая клетка будет перспективной. Строим для нее цикл. Получаем новый план. Для нового плана находим потенциалы и т. д.

Код программы представлен в листинге 1.

*Листинг 1 – Исходный код программы.*

clc, clear

% Исходные данные

A0 = [200; 150; 150]; % Запасы на базах A1, A2, A3

B0 = [90; 100; 70; 130; 110]; % Потребности в пунктах B1, B2, B3, B4, B5

C0 = [12, 15, 21, 14, 17;

14, 8, 15, 11, 21;

19, 16, 26, 12, 20]; % Матрица тарифов

if sum(A0) == sum(B0)

disp("closed")

elseif sum(A0) > sum(B0)

disp("open")

B0 = [B0; sum(A0) - sum(B0)];

C0 = [C0 zeros(size(A0,1),1)];

elseif sum(A0) < sum(B0)

% error

end

A = A0;

B = B0;

C = C0;

% Создание пустой матрицы для плана перевозок

plan = zeros(size(A, 1), size(B, 1));

totalCost = 0; % Переменная для хранения общей стоимости перевозок

% Цикл для заполнения плана перевозок методом минимального элемента

while any(A) && any(B)

[minCost, minIndex] = min(C(:)); % Находим минимальный тариф

[i, j] = ind2sub(size(C), minIndex); % Получаем индексы минимального элемcostsента

% Вычисляем количество груза для перевозки

amount = min(A(i), B(j));

plan(i, j) = amount; % Заполняем ячейку плана перевозок

% Обновляем остаток груза на базе и в пункте назначения

A(i) = A(i) - amount;

B(j) = B(j) - amount;

*Листинг 1 – Продолжение.*

% Подсчет стоимости для текущей перевозки

totalCost = totalCost + amount \* C(i, j);

% Помечаем использованный тариф как бесконечность

C(i, j) = inf;

end

disp('План перевозок методом минимального элемента:');

disp(plan);

fprintf('Общая стоимость перевозок: %d\n', totalCost); % Вывод общей стоимости перевозок

A = A0;

B = B0;

C = C0;

% Инициализация переменных

m = numel(A);

n = numel(B);

U = zeros(m, 1); % Потенциалы для баз

V = zeros(n, 1); % Потенциалы для пунктов

totalCost = 0; % Переменная для хранения общей стоимости перевозок

optimalPlan = zeros(m, n); % Пустая матрица для оптимального плана перевозок

% Основной цикл метода потенциалов

while true

% Поиск потенциалов

for i = 1:m

for j = 1:n

if A(i) > 0 && B(j) > 0

V(j) = C(i, j) - U(i);

end

end

end

for j = 1:n

for i = 1:m

if A(i) > 0 && B(j) > 0

U(i) = C(i, j) - V(j);

end

end

end

% Нахождение минимальной оценки

S = inf; % оценка

for i = 1:m

for j = 1:n

if A(i) > 0 && B(j) > 0

S = min(S, C(i, j) - U(i) - V(j));

end

end

end

% Обновление плана перевозок и подсчет общей стоимости

for i = 1:m

for j = 1:n

if A(i) > 0 && B(j) > 0

*Листинг 1 – Окончание.*

if C(i, j) - U(i) - V(j) == S

amount = min(A(i), B(j));

A(i) = A(i) - amount;

B(j) = B(j) - amount;

totalCost = totalCost + amount \* C(i, j); % Подсчет стоимости для текущей перевозки

optimalPlan(i, j) = amount; % Заполнение оптимального плана перевозок

end

end

end

end

% Если все запасы и потребности выполнены, выход из цикла

if S == inf

break;

end

end

disp('Оптимальный план перевозок:');

disp(optimalPlan); % Вывод оптимального плана перевозок

fprintf('Общая стоимость перевозок: %d\n', totalCost); % Вывод общей стоимости перевозок после завершения алгоритма

В свою очередь в программе предусмотрено определение типа задачи (открытая или закрытая). В случае открытой задачи, матрицы автоматически модифицируются, модель получается закрытой по методологии из учебного пособия.   
Результат работы программы представлен в листинге 2

*Листинг 2 – Результат работы программы.*

type: closed

План перевозок методом минимального элемента:

90 0 0 0 110

0 100 0 50 0

0 0 70 80 0

Общая стоимость перевозок: 7080

Оптимальный план перевозок:

90 0 0 0 110

0 80 70 0 0

0 20 0 130 0

Общая стоимость перевозок: 6520